

CE



Tubular Motors



Neoplus ^M_L

Installation and use instructions and warnings

Istruzioni ed avvertenze per l'installazione e l'uso

Instructions et avertissements pour l'installation et l'utilisation

Anweisungen und Hinweise für die Installation und die Bedienung

Instrucciones y advertencias para la instalación y el uso

Instrukcje i ostrzeżenia do instalacji i użytkowania

Aanwijzingen en aanbevelingen voor installatie en gebruik

COMPANY
WITH QUALITY SYSTEM
CERTIFIED BY DNV
=ISO 9001/2000=



Ostrzeżenia

⚠ Dla bezpieczeństwa osób ważnym jest przestrzeganie niniejszych instrukcji.

Ważne instrukcje bezpieczeństwa; instrukcje należy przechowywać do przyszłej konsultacji.

Niniejszy podręcznik zawiera ważne zalecenia dla bezpieczeństwa, a niewłaściwe instalacje mogą przyczynić się do powstania niebezpiecznych sytuacji.

Siłowniki z serii NEOPLUS w wersjach NEOPLUS-M o średnicy 45mm oraz NEOPLUS-L o średnicy 58mm zostały zaprojektowane do automatyzacji ruchu zasłon słonecznych (markiz) i rolet; każde inne ich zastosowanie jest nieprawidłowe i zabronione.

Siłowniki zaprojektowane są do użytku w zespołach mieszkaniowych; czas pracy ciągłej przewidziany jest na 4 minuty.

Przy wyborze typu silnika, w zależności od jego zastosowania, należy mieć na uwadze moment nominalny i czas funkcjonowania wskazany na tabliczce znamionowej. Minimalna średnica rury, do której siłownik może zostać zamocowany wynosi 52mm dla NEOPLUS-M w wersjach o momencie do 35Nm oraz 60mm dla wersji o momencie przekraczającym 35Nm; dla NEOPLUS-L średnica minimalna rury wynosi 70mm.

Instalacja musi być wykonana przez personel techniczny z zachowaniem wszelkich norm bezpieczeństwa.

Przed przystąpieniem do instalowania należy odsunąć wszystkie niepotrzebne przewody elektryczne, a wszystkie mechanizmy zbędne dla funkcjonowania napędu powinny zostać unieruchomione.

Części ruchome siłownika powinny być osłonięte, jeśli jest on zamontowany na wysokości mniejszej niż 2,5 m.

W przypadku zasłon słonecznych (markiz) odległość w poziomie od maksymalnego punktu otwarcia zasłony do jakiegokolwiek przedmiotu stałego nie może być mniejsza od 0,4 m.

Przewód PVC znajdujący się na wyposażeniu siłowników serii NEOPLUS - H sprawia, że są one odpowiednie do instalowania we wnętrzach; do użytku zewnętrznego należy osłonić cały przewód przy pomocy pancerza izolacyjnego, lub zamówić odpowiedni przewód typu O5RN-F.

Chronić siłownik przed zgnieceniem, uderzeniem, spadnięciem lub kontaktem z płynami jakiegokolwiek rodzaju; nie dziurawić i nie wkręcać śrub na całej długości rury; patrz rysunek 1.

Przyciski sterujące powinny być widoczne podczas użytkowania, ale powinny być odległe od części ruchomych i znajdować się na wysokości przynajmniej 1,5 m.

W celu wykonania czynności konserwacyjnych oraz napraw zwracać się do kompetentnego personelu technicznego

Powstrzymać od zbliżania się do rolety ludzi, kiedy jest w ruchu.

Nie uruchamiać rolety, jeśli w pobliżu są wykonywane prace, na przykład: mycie szyb; w przypadku napędu automatycznego należy także odłączyć zasilane elektryczne. Nie pozwalają dzieciom bawić się sterownikami i trzymać nadajniki poza ich zasięgiem. Jeśli występują; często sprawdzać sprężyny wyważające lub stopień zużycia linek.

1) Opis produktu

Siłowniki serii NEOPLUS w wersjach NEOPLUS-M o średnicy 45mm oraz NEOPLUS-L o średnicy 58 mm są siłownikami elektrycznymi wyposażonymi w ogranicznik obrotów i po jednej stronie zakończone są odpowiednim wałkiem, na którym można zamocować koła napędowe; patrz rysunek 2. Siłownik mocowany jest przez umieszczenie go wewnątrz rury nawijającej (markizy lub rolety) i jest w stanie poruszać nią tak przy opuszczaniu jak i podnoszeniu.

Wyposażone są w wewnętrzne elektryczne wyłączniki krańcowe, które po odpowiednim wyregulowaniu przerywają ruch na wysokości wymaganych położeń.

Siłowniki serii NEOPLUS posiadają kartę elektroniczną z odbiornikiem radiowym pracującym na częstotliwości 433.92 MHz z technologią rolling code, w celu zagwarantowania wysokiego poziomu bezpieczeństwa.

W każdym siłowniku możliwe jest wczytanie do 30 nadajników serii ERGO, PLANO oraz NICEWAY; patrz rysunek 2 co umożliwia sterowanie siłownikiem na odległość, lub do 3 radiowych czujników wiatru i słońca "VOLO S RADIO", które automatycznie sterują siłownikiem w zależności od sytuacji pogodowej.

Po każdym poleceniu siłownik zasilany jest przez około 150 sekund (możliwa jest zmiana tej wartości (patrz rozdział 5.3 "Programowanie czasu pracy"), a wewnętrzne elektryczne wł. krańcowe przerywają ruch w pobliżu obu skrajnych położeń. Programowanie niektórych funkcji dodatkowych możliwe jest bezpośrednio z nadajników, a sygnał akustyczny „bip” kierował będzie każdą fazą. Dostępne jest wejście do sterowania siłownikami także przyciskiem zewnętrznym (z funkcją Krok po kroku) lub za pomocą linii "TTBUS". Opcjonalne czujniki wiatru, słońca i deszczu; VOLO, VOLO-S, VOLO-ST; mogą być podłączone do wejścia "Czujniki pogodowe" do automatycznego sterowania siłownikiem w zależności od warunków pogodowych.

Uwaga: siłowniki rurowe serii NEOPLUS, oprócz nadajników radiowych typu ERGO, PLANO, NICEWAY oraz VOLO S RADIO, mogą być sterowane, alternatywnie, innymi rodzajami nadajników lub opartymi na innych zasadach działania, dokładniejsze informacje zawarte są w rozdziale 5.1 "Stosowane nadajniki".

2) Instalowanie

⚠ Niewłaściwa instalacja może skutkować ciężkimi obrażeniami.

Przygotować siłownik według następującej sekwencji czynności:

1. Wsunąć koronę wyłącznika krańcowego (E) na siłownik (A) do momentu założenia jej na odpowiednią tulejkę zderzaka (F) dopasowując dwa wycięcia; docisnąć aż do zetknięcia się obu, jak to wskazano na rys. 5.
2. Założyć koło napędowe (D) na wał siłownika.
3. W NEOPLUS-M zamocować koło napędowe przy pomocy sprężystego pierścienia dociskowego. W NEOPLUS-L zamocować koło napędowe przy pomocy podkładki i nakrętki M12.
4. Wsunąć tak złożony siłownik do rury nawijania do momentu jej nasunięcia na wieniec tulei (E).
5. Zamocować koło napędowe (D) do rury nawojowej przy pomocy śruby M4x10 tak, aby uniknąć możliwych poślizgów i przesunięć osiowych siłownika, jak to wskazano na ilustracji 6.
6. Na koniec zablokować głowicę siłownika w stosownym wsporniku (C), z użyciem ewentualnej części dystansowej, haczyków lub zawleczek (B).

Rysunek 4

- A:** Siłownik rurowy NEOPLUS
- B:** Haczyki lub zawlecзки do mocowania
- C:** Wspornik i część dystansowa
- D:** Koło napędowe
- E:** Wieniec wyłącznika krańcowego
- F:** Korona wyłącznika krańcowego

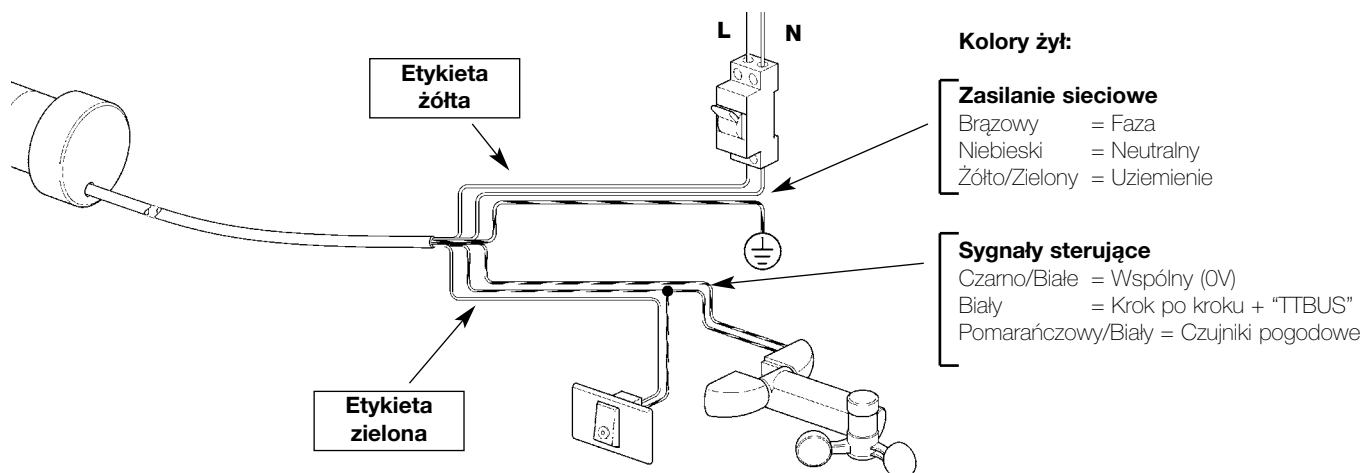
2.1) Połączenia elektryczne

⚠ Przy podłączeniu siłownika należy zastosować przełącznik wielobiegunowy do odłączenia od sieci elektrycznej, w którym odległość pomiędzy stykami wynosi co najmniej 3mm (przełącznik lub gniazdo i wtyczka, itp.).

⚠ Skrupulatnie przestrzegać przewidzianych połączeń; w wypadku wątpliwości nie próbować niepotrzebnie, ale zapoznać się z odpowiednimi szczegółowymi instrukcjami technicznymi, które dostępne są także na stronie internetowej: www.niceforyou.com
Błędne połączenie może doprowadzić do uszkodzenia lub stworzenia zagrożenia.

Przewód do połączeń elektrycznych siłownika NEOPLUS-M oraz NEOPLUS-L składa się z 6 żył, 3 żyły (etykieta żółta) służą do zasilania z sieci, a 3 żyły (etykieta zielona) służą do sygnałów sterujących.

W zakresie podłączeń elektrycznych patrz poniższy schemat. Urządzenia złączeniowe nie są dostarczone z produktem.



2.1.1) Zasilanie sieciowe (brązowy + niebieski + żółto/zielony):

Zasilanie elektryczne napięciem sieciowym powinno być podłączone do przewodów: brązowy (faza); niebieski (neutralny) i żółto/zielony (uziemienie).

⚠ Pod żadnym pozorem nie podłączać zasilania sieciowego (230V lub 120V) do innych przewodów.

2.1.2) Wejście "Krok po kroku"(biały + czarno/biały):

W celu sterowania napędem w trybie ręcznym możliwe jest podłączenie styków zwykłego przycisku pomiędzy przewodem białym (wejście krok po kroku) i czarno/białym (wspólny). Tryb pracy odbywa się według następującej sekwencji: podnoszenie-stop-opuszczanie-stop. Jeśli przycisk zostanie wciśnięty przez więcej niż 3 sekundy (ale mniej niż 10 sekund), to zawsze uruchamia się manewr podnoszenia (odpowiadający przyciskowi ▲ nadajników). Jeśli przycisk pozostaje wciśnięty przez więcej niż 10 sekund zawsze uruchamia się manewr opuszczania (odpowiadający przyciskowi ▼). Ta charakterystyka może być przydatna dla „synchronizacji” większej liczby siłowników do wykonania tej samej czynności niezależnie od stanu, w jakim się znajdują.

2.1.3) Wejście "TTBUS" (biały + czarno/biały):

"TTBUS" jest to system opracowany w celu kontrolowania pojedynczych siłowników lub centralek sterowniczych, do 255 urządzeń poprzez zwykłe równoległe podłączenie ich wszystkich przy użyciu jedynie 2 przewodów. Dodatkowe informacje zawarte są w instrukcjach wyrobów zgodnych z wyrobami TTBUS. Do wejścia TTBUS możliwe jest podłączenie programatorów TTP lub TTI, które umożliwiają uproszczenie czynności programowania i zarządzania urządzeniami; dodatkowe informacje zawarte są w odpowiednich podręcznikach.

2.1.4) Wejście "Czujniki pogodowe" (pomarańczowo/biały + czarno/biały):

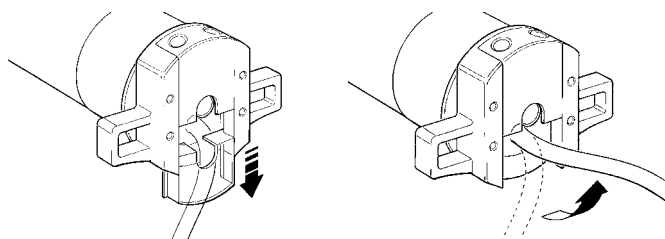
Do wejścia "Czujniki pogodowe" pomiędzy przewody pomarańczowo/białe (wejście czujników pogodowych) i czarno/białe (wspólne) podłączyć można prosty czujnik wiatrowy (anemometr): VOLO, lub też specjalne czujniki wiatr - słońce: VOLO-S oraz VOLO-ST; lub wiatr - słońce - deszcz: VOLO-SR. Ten sam czujnik może sterować do 5 siłowników lub centralek łącząc je wszystkie równoległe; należy zwrócić uwagę na biegunowość: w siłownikach przewód czarno/biały powinien być podłączony z czarno/białym, a pomarańczowo/biały z pomarańczowo/białym.

2.2) Kierunek wyjścia przewodu

(rozdział ten dotyczy jedynie wersji NEOPLUS L).

W przypadku, jeśli zamierza się zmienić kierunek wyjścia przewodu, wystarczy:

1. Odkręcić osłonę odciągając ją na zewnątrz.
2. Wygiąć przewód w żądanym kierunku.
3. Założyć osłonę dociskając ją na siłę do jej gniazda.



3) Regulacja wyłączników krańcowych

Siłowniki rurowe serii NEOPLUS przewidują zastosowanie systemu wyłączników krańcowych elektromechanicznych, które przerywają ruch, gdy markiza lub roleta osiąga granice otwarcia lub zamknięcia. W celu wyregulowania tych granic i przystosowania ich do konkretnej sytuacji wystarczy posłużyć się dwiema śrubami regulacyjnymi, które kontrolują „podnoszenie” (zatrzymanie w górnym położeniu) oraz „opuszczanie” (zatrzymanie w dolnym położeniu). W celu rozpoznania śrub regulacyjnych należy posłużyć się rysunkami 7, 8, 9 lub 10, w zależności od tego, czy siłownik znajduje się po prawej bądź po lewej stronie, wewnątrz bądź na zewnątrz. Zakresy wyłącznika krańcowego są ustawione fabrycznie na około 3 obroty wału siłownika.

Aby móc sterować ruchami siłownika możliwe jest użycie wejścia Krok po kroku (wystarczy połączyć na chwilę dwa przewody czarno/białe i biały w celu zapoczątkowania manewru) lub użyć nadajnika po zaprogramowaniu go w sposób opisany w tabeli A1 oraz po zaprogramowaniu kierunku ruchu w sposób wskazany w tabeli A2.

Uwaga: sekwencja regulacji, najpierw podnoszenie, następnie opuszczanie dotyczy siłowników stosowanych do markiz (zwykle siłownik włączany jest, gdy markiza jest rozwinięta); w przypadku rolet (zwykle siłownik jest włączany przy nawiniętej tkaninie) kolejność jest odwrócona przez ustawienie jej najpierw na „opuszczanie”, a następnie „podnoszenie”.

Regulacja „Podnoszenie”:

1. Przekręcić kilkakrotnie śruby regulacyjne podnoszenia ▲ w kierunku przeciwnym do wskazówek zegara (-) o kilka obrotów.
2. Uruchomić siłownik, aby obracał się w kierunku „Podnoszenia” (▲ na nadajnikach).
3. Zaczekać, aż siłownik zatrzyma się (zatrzymanie wynika z zadziałania, w aktualnym położeniu, wyłącznika krańcowego ▲).
4. W ciągu 150 sekund, to znaczy zanim upływie „czas pracy”, obrócić śrubę regulacyjną podnoszenia ▲ w kierunku ruchu wskazówek zegara (+), aż do uzyskaniażądanego punktu zatrzymania (w miarę dokonywania kolejnych regulacji, siłownik za każdym razem zatrzymuje się w nowym położeniu).

Regulacja „Opuszczania”:

1. Uruchomić siłownik, aby obracał się w kierunku „Opuszczania” (▼ na nadajnikach).
2. Zaczekać, aż siłownik zatrzyma się (zatrzymanie wynika z zadziałania, w aktualnym położeniu, wyłącznika krańcowego ▼).
3. W ciągu 150 sekund, czyli zanim upływie „czas pracy”, obrócić śrubę regulacyjną opuszczania ▼ w kierunku ruchu wskazówek zegara (+), aż do uzyskaniażądanego punktu zatrzymania (w miarę dokonywania kolejnych regulacji, siłownik za każdym razem zatrzymuje się w nowym położeniu).

4) Programowanie

Aby nadajnik mógł sterować siłownikiem serii NEOPLUS–H koniecznym jest przeprowadzenie fazy programowania w sposób wskazany w tabeli A1.

UWAGA:

- **Wszystkie sekwencje zapisywania odbywają się na czas, co oznacza, że należy je wykonać w granicach przewidzianego czasu.**
- W przypadku nadajników obsługujących więcej „grup”, przed przystąpieniem do programowania należy dokonać wyboru grupy nadajnika, do której zostanie dostosowany.


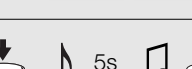
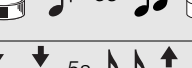

- Wczytywanie poprzez fale radiowe odbędzie się we wszystkich odbiornikach, jakie znajdują się w promieniu zasięgu nadajnika; wskazane jest więc, aby był zasilany tylko ten, którego czynność ma dotyczyć. Można sprawdzić, czy w siłowniku są już wczytane nadajniki; w tym celu wystarczy sprawdzić ilość sygnałów akustycznych bip, wydanych w chwili włączania siłownika.

Kontrola wczytanych nadajników	
2 długie bip	Brak wczytanego nadajnika
2 krótkie bip	Już istnieją wczytane nadajniki

Tabela „A1”	Zapisywanie pierwszego nadajnika	Przykład
1.	Podłączyć siłownik do zasilania sieciowego, natychmiast usłyszymy 2 długie bip.	
2.	W ciągu do 5 sekund nacisnąć przycisk ■ nadajnika, który chcemy wczytać (przez około 3 sekundy).	
3.	Zwolnić przycisk ■ przy pierwszym z trzech bip, które potwierdzają wczytanie	

Aby wczytać pozostałe nadajniki patrz tabela A4

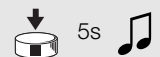


Po wczytaniu nadajnika koniecznym jest zaprogramowanie kierunku ruchu, dopóki nie zostanie zaprogramowany kierunek, każde polecenie ▲ oraz ▼ z nadajnika sygnalizowane jest jednym bipem i dwoma krótkimi szarpnięciami siłownika.

Tabela „A2”	Programowanie kierunku ruchu	Przykład
1.	Na podstawie położenia siłownika sprawdzić, czy do manewru podnoszenia wał wyjściowy powinien obracać się w kierunku przeciwnym do wskazówek zegara lub w zgodnego z ruchem wskazówek zegara (ta informacja będzie przydatna w punkcie 4)	
2.	Przytrzymać wciśnięty przycisk ■ nadajnika już wczytanego, do usłyszenia sygnału bip, przytrzymać jeszcze przycisk ■ (około 5 sekund), aż do usłyszenia długiego sygnału, następnie zwolnić przycisk ■	
3.	Wcisnąć i przytrzymać przyciski ▲ oraz ▼ (około 5 sekund) aż do usłyszenia 2 bip, następnie zwolnić przyciski ▲ oraz ▼	
4.	W ciągu 2 sekund wcisnąć: <ul style="list-style-type: none"> • przycisk ▲ w celu zaprogramowania kierunku podnoszenia jako przeciwnego do wskazówek zegara, lub wdusić • przycisk ▼ w celu zaprogramowania kierunku podnoszenia jako zgodnego z ruchem wskazówek zegara. Zwolnić przycisk po pierwszym z 3 bip, które potwierdzają zaprogramowanie	

Po zaprogramowaniu kierunku ruchu należy sprawdzić czy przycisk ▲ nadajnika uruchomił rzeczywiście otwarcie rolety lub nawinięcie markizy, oraz czy przycisk ▼ steruje zamknięciem rolety lub opuszczeniem markizy.




Uwaga: **zadziałanie anemometru** skutkuje dla siłownika czynnością odpowiadającą naciśnięciu przycisku ▲.

Jeśli zaprogramowany kierunek ruchu jest niewłaściwy, możliwe jest skasowanie programowania w sposób opisany w tabeli A3, a następnie należy powtórzyć programowanie w sposób wskazany w tabeli A2.

Tabela "A3"	Kasowanie kierunku ruchu	Przykład
1.	Przytrzymać wciśnięty przycisk ■ wczytanego już nadajnika (około 5 sekund) aż do usłyszenia sygnału, a następnie zwolnić przycisk ■	
2.	Wcisnąć i przytrzymać oba przyciski ▲ oraz ▼ (około 5 sekund)	
3.	Zwolnić przyciski ▲ oraz ▼ i, przy pierwszym z 5 bip potwierdzających kasowanie.	

Uwaga: teraz wczytane do siłownika polecenia nie będą skutkowały żadnym ruchem aż do kolejnego zaprogramowania kierunku ruchu (tabela A2)

Gdy jeden lub więcej nadajników został już wczytany, możliwe jest wczytanie innych w sposób podany w tabeli A4.

Tabela "A4"	Wczytywanie pozostałych nadajników	Przykład
1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk ■ nowego nadajnika (około 5 sekund) aż do usłyszenia bip; następnie zwolnić przycisk ■	Nowy 
2.	Powoli 3 krotnie przycisnąć przycisk ■ starego nadajnika już wczytanego	Stary 
3.	Wcisnąć ponownie przycisk ■ nowego nadajnika. Zwolnić przycisk ■ po pierwszym z 3 bip, które potwierdzają wczytanie.	Nowy 

Uwaga: jeśli pamięć urządzenia jest zapełniona (30 nadajników), to da się usłyszeć 6 bip i nadajnik nie będzie mógł zostać wczytany.





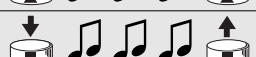
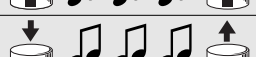


Jeśli okazałoby się konieczne skasowanie programowania, można przeprowadzić sekwencję wskazaną w tabeli A5

Kasowanie jest możliwe:

- przy pomocy nadajnika **niewczytanego** przez rozpoczęcie procedury od punktu A
- przy pomocy nadajnika **już wczytanego** przez rozpoczęcie procedury od punktu 1

Można skasować:

- **tylko nadajniki wczytane**, kończąc na punkcie 4,
- **wszystko** (nadajniki, poziom czujników, czas pracy, ...), kończąc procedurę na punkcie 6.

Tabela "A5"	Kasowanie pamięci	Przykład
➔ A.	W niezasilanym siłowniku uruchomić wejście krok po kroku (połączyć przewód biały z biało/czarnym) i przytrzymać złączone do samego końca procedury	
B.	Podłączyć siłownik do zasilania sieciowego i odczekać na początkowe sygnały.	
➔ 1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk ■ nadajnika (około 5 sekund) aż do usłyszenia bip; następnie zwolnić przycisk ■	
2.	Przytrzymać wciśnięty przycisk ▲ nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk ▲ dokładnie przy trzecim bip.	
3.	Przytrzymać wciśnięty przycisk ■ nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk ■ dokładnie przy trzecim bip.	
➔ 4.	Przytrzymać wduszony przycisk ▼ nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk ▼ dokładnie przy trzecim bip	
5.	Aby skasować wszystko: W ciągu 2 sekund wcisnąć te same przycisk ▲ oraz ▼ jednocześnie i	
6.	Zwolnić przycisk ▲ oraz ▼ i, przy pierwszym z 5 bip, które potwierdzają kasowanie	

5) Rozszerzenie wiadomości

Siłowniki serii NEOPLUS, poza nadajnikami serii ERGO, PLANO, NICEWAY oraz VOLO S RADIO, rozpoznają inne rodzaje nadajników produkowanych przez Nice (patrz rozdział 5.1 "Stosowane nadajniki"). Ponadto przy pomocy odpowiednich procedur wczytywania nadajników możliwe jest także przypisanie każdemu z przycisków nadajnika konkretnej funkcji (patrz rozdział 5.2 "Programowanie nadajników w trybie I i w trybie II").

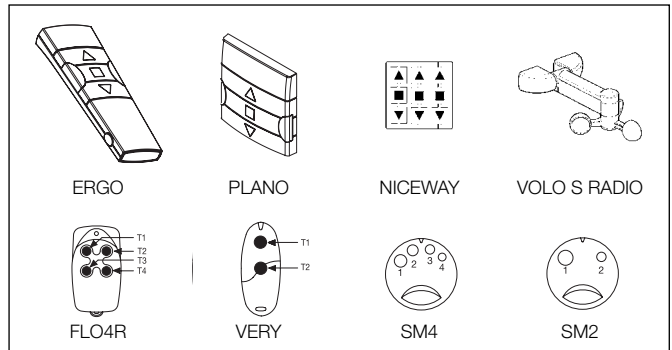
5.1) Stosowane nadajniki

W tabeli A6 podane są nadajniki, które mogą być stosowane wraz z odpowiednim rodzajem kodowania

Rodzaj kodowania		Nadajniki
FLOR	Rolling code	ERGO1 - ERGO4 - ERGO6
		PLANO1 - PLANO4 - PLANO6 - PLANO TIME
		VOLO S RADIO
		NICEWAY (cała linia)
		FLO1R - FLO2R - FLO4R
		VERY VR
SMILO	Rolling code	SM2 - SM4
FLO	Fixed code	FLO1 - FLO2 - FLO4
		VERY VE

Ponieważ kodowania różnych nadajników jest różne, a siłownik nie może ich równocześnie rozpoznać, pierwszy nadajnik wczytany określa rodzaj stosowanego kodowania a tym samym nadajniki, które można później wczytać.

Jeśli po wczytaniu pierwszego nadajnika chce się zmienić typ nadajnika, koniecznym jest skasowanie wszystkich nadajników (patrz tabele "A5" lub "A10").



Możliwe jest skontrolowanie wczytanych typów nadajników poprzez zliczanie ilości bíp wydawanych przez siłownik w chwili uruchamiania.

Rodzaj wczytanych nadajników

1 krótkie	♪	Nadajniki z kodowaniem FLO
2 krótkie	♪♪	Nadajniki z kodowaniem FLOR
3 krótkie	♪♪♪	Nadajniki z kodowaniem SMILO
2 długie	♪♪	Brak wczytanego nadajnika

5.2) Wczytywanie nadajników w trybie I oraz w trybie II

W tabelach "A1" oraz "A4" opisane zostało wczytywanie nadajników w trybie I, w którym każdemu przyciskowi przypisane jest konkretne polecenie. przycisk ▲ (1) = "podnoszenie"; przycisk ■ (2) = "stop"; przycisk ▼ (3) = "opuszczanie".

Możliwe jest wczytanie nadajników także w trybie II, ten tryb pozwala na większą elastyczność w stosowaniu przycisków nadajników.

Do jednego siłownika serii NEOPLUS można wczytać bądź nadajniki w trybie I jak i w trybie II.

5.2.1) Tryb I

W trybie I polecenia powiązane z przyciskiem nadajnika jest stałe: przycisk ▲ (1) steruje „Podnoszeniem”; przycisk ■ (2) steruje „Stop”; przycisk ▼ (3) steruje „Opuszczaniem”, ewentualny przycisk 4 steruje „Stop”.

W trybie I wykonywana jest tylko jedna faza wczytywania dla każdego z nadajników, a w pamięci zajęte zostaje tylko jedno miejsce.

Podczas wczytywania w trybie I **nie ma znaczenia, który z przycisków zostanie wciśnięty.**

W celu wczytania lub skasowania nadajników w trybie I patrz tabele A4 oraz A5.

Tryb I

Przycisk	Polecenie
Przycisk ▲ lub 1	Podnoszenie
Przycisk ■ lub 2	Stop
Przycisk ▼ lub 3	Opuszczanie
Przycisk 4	Stop

5.2.2) Tryb II

W trybie II możliwe jest przypisanie każdemu z przycisków nadajnika jednego z 4 możliwych poleceń: 1 = Krok po kroku; 2 = Podnoszenie - stop; 3 = Opuszczanie - stop, 4 = stop.

W trybie II wykonywana jest oddzielna faza wczytywania dla każdego z przycisków i każdy z nich zajmuje osobne miejsce w pamięci. Podczas wczytywania w trybie II **wczytywany jest wciśnięty właśnie przycisk.**

Jeśli zamierza się przypisać innemu przyciskowi tego samego nadajnika inne polecenie konieczne jest ponowne wczytanie.

Tryb II

Nr	Polecenie
1	Krok po kroku (podnoszenie – stop – opuszczanie – stop...)
2	Podnoszenie – stop (podnoszenie – stop – podnoszenie – stop...)
3	Opuszczanie – stop (opuszczanie – stop – opuszczanie – stop...)
4	Stop

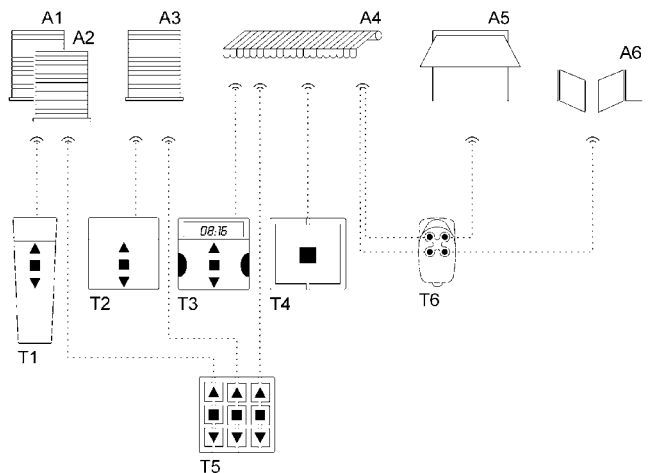
5.2.3) Przykład wczytywania mieszanego trybu I oraz trybu II

Korzystając odpowiednio z wczytywania w trybie I oraz w trybie II możliwe jest utworzenie poleceń grupowych, jak to przykładowo podano na ilustracji.

- Nadajnik T1 (Ergo1) wczytany w trybie I do A1 oraz A2 steruje podnoszeniem, stopem lub opuszczaniem jednocześnie tak dla A1 jak i A2.
- Nadajnik T2 (Plano1) wczytany w trybie I do tylko do A3 steruje podnoszeniem, stopem lub opuszczaniem tylko dla A3.
- Nadajnik T3 (Planotime) wczytany w trybie I tylko do A4 steruje podnoszeniem, stopem, lub opuszczaniem tylko dla A4.
- Nadajnik T4 (WM001C) wczytany w trybie II (Krok po kroku) steruje tylko A4.
- Nadajnik T5 (WM003G) wczytany w trybie I dla sterowania, wraz z grupą 1 dla A1 oraz A2, z grupą 2 dla A3 oraz z grupą 3 dla A4; steruje podnoszeniem, stopem, lub opuszczaniem dla A1 oraz A2, A3 lub też dla A4.
- Nadajnik T6 (Flo4R) wczytany w trybie II w A4 (przyciski 1 i 3) w A5 (przycisk 2) oraz w A6 (przycisk 4) steruje podnoszeniem i opuszczaniem dla A4, lub też otwarciem bramy garażowej A5 lub też otwarciem ruchomej bramy automatycznej A6.

UWAGA;

- Przy pomocy nadajnika wczytanego w trybie II **nie jest możliwe** dokonywanie programowania niektórych funkcji (kierunek ruchu, czas pracy,...) jeśli w danym programowaniu wymagane jest wciśnięcie innych przycisków, na przykład przycisku ■ oraz przycisku ▲.
- Przy pomocy nadajnika wczytanego w trybie II **nie można** stosować poleceń "grupy wieloelementowej"



Jeśli nie został jeszcze wczytany żaden nadajnik można wczytać pierwszy w trybie I w sposób wskazany w tabeli A7.

Tabela "A7"	Wczytywanie pierwszego nadajnika w trybie II	Przykład
1.	Podłączyć silownik do zasilania sieciowego, natychmiast usłyszymy 2 długie bip	
2.	W ciągu do 5 sekund nacisnąć i przytrzymać przycisk nadajnika, który chcemy wczytać.	
3.	Zwolnić przycisk po zakończeniu 3 bip	
4.	W ciągu 5 sekund rozpocząć wciskanie tego samego przycisku tyle razy ile wynosi numer żądanej funkcji: 1 = "Krok po kroku" 2 = "podnoszenie" 3 = "opuszczanie" 4 = "stop"	
5.	Po około 3 sekundach usłyszymy ilość bip równą numerowi wybranego polecenia.	
6.	W ciągu 2 sekund wcisnąć ten sam przycisk nadajnika	
7.	Zwolnić przycisk przy pierwszym z trzech "bip", które potwierdzają wczytanie	

Jeśli w punkcie 5 nie słyhać ilości bip równej numerowi wybranego polecenia, wystarczy nie wcisnąć żadnego przycisku i odczekać kilka sekund w celu zakończenia programowania bez żadnego wczytywania.

Po wczytaniu nadajnika do poleceń "krok po kroku" lub "stop" można tych poleceń używać od razu, natomiast aby móc stosować polecenia "podnoszenie" ▲ oraz "opuszczanie" ▼ koniecznym jest zaprogramowanie kierunku ruchu; dopóki kierunek nie zostanie zaprogramowany, każde polecenie ▲ oraz ▼ z nadajnika sygnalizowane będzie jednym bip i dwoma krótkimi poruszeniami silownika. Ponieważ nie istnieje możliwość zaprogramowania kierunku ruchu przy pomocy nadajnika wczytanego w trybie II czynność ta powinna zostać dokonana przy pomocy nadajnika wczytanego w trybie I lub za pomocą odpowiednich programatorów TTP lub TTI.

Kiedy jeden lub więcej nadajników zostało już wczytanych, można umieścić w pamięci inne w trybie II, tak jak to pokazano w tabeli A8.

Tabela "A8"	Wczytywanie dodatkowych nadajników w trybie II	Przykład
1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk do wczytania nowego nadajnika (około 5 sekund) usłyszenia bip; następnie zwolnić przycisk	Nowy
2.	W ciągu 5 sekund wcisnąć i trzymać zapamiętany już przycisk starego nadajnika (około 5 sekund) aż do usłyszenia 2 krótkich "bip", następnie zwolnić przycisk	Stary
3.	W ciągu 5 sekund rozpocząć wciskanie tego przycisku starego nadajnika tyle razy ile wynosi numer żądanej funkcji: 1 = "Krok po kroku" 2 = "podnoszenie" 3 = "opuszczanie" 4 = "stop"	Stary
4.	Po około 3 sekundach usłyszymy ilość bip równą wybranemu poleceniu.	
5.	W ciągu 2 sekund wcisnąć ten sam przycisk nowego nadajnika	Nowy
6.	Zwolnić przycisk przy pierwszym z trzech bip, które potwierdzają wczytanie	

Jeśli w punkcie 5 nie słyhać ilości bip równej numerowi wybranego polecenia, wystarczy nie wcisnąć żadnego przycisku i odczekać kilka sekund w celu zakończenia programowania bez żadnego wczytywania.

Uwaga: jeśli pamięć urządzenia jest zapełniona (30 nadajników), to da się usłyszeć 6 bip i nadajnik nie będzie mógł zostać wczytany.

Możliwe jest wczytanie w prosty sposób nowego nadajnika przy zachowaniu charakterystyk starego nadajnika postępując według procedury z tabeli A9.

Nowy nadajnik wczytany w ten sposób odziedziczy charakterystyki starego, to znaczy, jeśli stary był wczytany w trybie I, także i nowy pracował będzie w trybie I, jeśli stary został wczytany w trybie II, także przycisk nowego nadajnika zostanie dostosowany do tego samego polecenia, co stary.

Tabela "A9"	Wczytywanie pozostałych nadajników	Przykład
1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk do wczytania nowego nadajnika przez przynajmniej 3 sekundy, następnie zwolnić przycisk	Nowy
2.	Wcisnąć i przytrzymać wczytany już przycisk starego nadajnika przez przynajmniej 3 sekundy, następnie przycisk zwolnić	Stary
3.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk do wczytania nowego nadajnika przez przynajmniej 3 sekundy, następnie zwolnić przycisk	Nowy
4.	Wcisnąć i przytrzymać już wczytany przycisk starego nadajnika przez przynajmniej 3 sekundy, następnie przycisk zwolnić.	Stary
5.	Słyhać będzie 3 bip, które potwierdzają wczytanie nowego nadajnika.	

Nota: jeśli pamięć urządzenia jest zapełniona (30 nadajników), to da się usłyszeć 6 bip i nadajnik nie będzie mógł zostać wczytany

Gdyby okazało się koniecznym skasowanie programowania a dostępny był jedynie nadajnik wczytany w trybie II, można przeprowadzić procedurę z tabeli A10; (na temat kasowania z nadajnikiem niewczytanym lub wczytanym w trybie I patrz tabela A5)

- Można skasować:
- tylko nadajniki wczytane, kończąc na punkcie 5
 - wszystko (nadajniki, poziom czujników, czas pracy, ...), kończąc procedurę na punkcie 6.

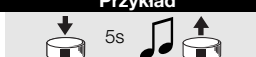
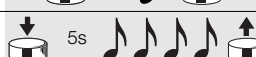

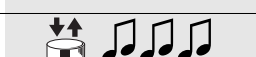
Tabela "A10"	Kasowanie z pamięci z nadajnikiem wczytanym w trybie II	Przykład
1.	Wcisnąć i zwolnić przycisk wczytany w trybie II (nie ma znaczenia czy silownik rozpoczyna ruch, w punkcie 2 silownik powinien zatrzymać się)	
2.	Wcisnąć i przytrzymać ten sam przycisk nadajnika (około 5 sekund) aż do usłyszenia bip, następnie zwolnić przycisk.	
3.	Przytrzymać wciśnięty przycisk nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk dokładnie przy trzecim bip.	
4.	Przytrzymać wciśnięty przycisk nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk dokładnie przy trzecim bip.	
5.	Przytrzymać wciśnięty przycisk nadajnika aż do usłyszenia 3 bip Zwolnić przycisk dokładnie przy trzecim bip.	
6.	Aby skasować wszystko: W ciągu 2 sekund wcisnąć ten sam przycisk nadajnika Zwolnić przycisk przy pierwszym z 5 bip, które potwierdzają kasowanie.	

5.3) Programowanie czasu pracy

"Czas pracy" to maksymalny czas, podczas którego układ elektroniczny steruje silownikiem, aby osiągnął krańcowy wyłącznik podnoszenia lub opuszczania; wartość, fabryczna, lub po skasowaniu z pamięci, wynosi około 150 sekund. Jeśli się tego chce, to możliwe jest dokonanie zmiany czasu pracy z minimum 4 sekund na maksimum 240.

Procedura programowania dokonywana jest w trybie rozpoznawania, to znaczy przez pomiar czasu koniecznego dla wykonania pełnego manewru.

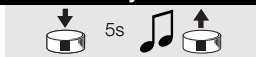
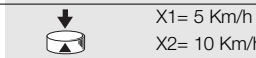
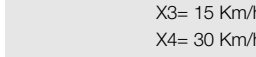
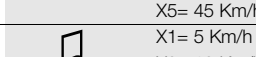
Koniecznym jest zmierzenie manewru najcięższego dla silownika (tym samym najwolniejszego), zwykle nawinięcie i uruchomienie silownika w pobliżu jednego z wyłączników krańcowych. Zalecane jest aby zaprogramować czas o kilka sekund dłuższy niż ten, który jest niezbędny do wykonania manewru (patrz punkt 5).

Tabela "A11"	Programowanie czasu pracy	Przykład
1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk ■ nadajnika wczytanego (około 5 sekund) aż do usłyszenia bíp, następnie zwolnić przycisk ■.	
2.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk ■ (około 5 sekund) aż do usłyszenia 4 krótkich bíp, następnie zwolnić przycisk ■.	
3.	Wcisnąć przycisk ▲ (lub przycisk ▼) w celu rozpoczęcia manewru i rozpoczęcia fazy zliczania czasu.	
4.	Odczekać aż silownik zakończy manewr zatrzymując się na wyłączniku krańcowym.	
5.	Odczekać jeszcze kilka sekund; następnie wcisnąć i zwolnić przycisk ■ w celu zatrzymania zliczania czasu; następnie 3 bíp potwierdzają zaprogramowane nowego czasu pracy.	

Uwaga: w celu przywrócenia fabrycznego czasu pracy (150 sekund), w punkcie 3 wcisnąć przycisk ■, następnie 3 bíp potwierdzają zaprogramowanie.

Jeśli do wejścia "czujniki" podłączony zostanie czujnik wiatru z serii "VOLO" uruchamia się zabezpieczenie "wiatru", to znaczy automatyczne wycofanie markizy w przypadku, gdy siła wiatru przekracza zaprogramowany poziom. Jeśli poziom zostanie przekroczony przez ponad 3 sekundy, uruchamia się polecenie odpowiadające przyciskowi ▲ zablokowany zostaje każdy inny ruch do chwili, gdy wiatr nie powróci poniżej zaprogramowanego poziomu na przynajmniej 1 minutę.

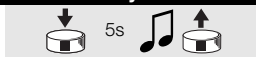
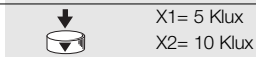
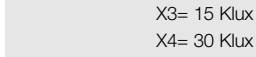
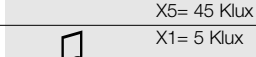
Możliwe jest wybranie poziomu zadziałania spośród 5 poziomów: 1=5km/godz, 2=10km/godz, 3=15km/godz, 4=30km/godz e 5=45km/godz. (poziom fabryczny to nr 3).

Tabela "A12"	Zmienić poziom interwencji zabezpieczenia „wiatr”	Przykład
1.	Wcisnąć i przytrzymać przycisk ■ nadajnika wczytanego (około 5 sekund) aż do usłyszenia bíp, następnie zwolnić przycisk ■.	
2.	Wcisnąć powoli przycisk ▲ tyle razy (1, 2, 3, 4 lub 5) ile wynosi numer wybranego poziomu.	 X1= 5 Km/h X2= 10 Km/h X3= 15 Km/h X4= 30 Km/h X5= 45 Km/h
3.	Po kilku chwilach da się słyszeć ilość bíp równa wybranemu numerowi poziomu.	 X1= 5 Km/h X2= 10 Km/h X3= 15 Km/h X4= 30 Km/h X5= 45 Km/h
4.	Wcisnąć i zwolnić przycisk ■ dla zatwierdzenia.	

Jeśli w punkcie 3 nie słyhać ilości bíp równej numerowi wybranego poziomu, wystarczy nie wciskać żadnego przycisku i odczekać kilka sekund w celu zakończenia bez zmiany poziomu.

Jeśli do wejścia "czujniki" podłączony zostanie czujnik "słońce" z serii "VOLO-S" uruchamia się automatyka "słońce", to znaczy automatyczne opuszczanie markizy w przypadku, gdy "słońce" przekroczy zaprogramowany poziom. Jeśli poziom zostanie przekroczony przez ponad 2 minuty, uruchamia się polecenie odpowiadające przyciskowi ▼; następnie, jeśli "słońce" opada poniżej zaprogramowanego poziomu na 15 minut, uruchamia się polecenie odpowiadające przyciskowi ▲. Automatyka słoneczna może zostać unieruchomiona przez wysłanie z nadajnika polecenia "Słońce OFF"; a następnie może zostać reaktywowana poleceniem "Słońce ON". Przy aktywnej automatyce "słonecznej" zawsze jest możliwe wysłanie polecenia ruchu ▲ lub ▼ które przeważają nad poleceniami automatyki. Zabezpieczenie "wiatr" przeważa zawsze nad automatyką "słońce".

Możliwe jest wybranie poziomu zadziałania "słońce" spośród 5 poziomów: 1=5Klux, 2=10Klux, 3=15Klux, 4=30Klux oraz 5=45Klux. (poziom fabryczny to nr 3).

Tabela "A13"	Zmiana poziomu zadziałania automatyki "słońce"	Przykład
1.	Przytrzymać wciśnięty przycisk ■ nadajnika wczytanego (około 5 sekund) aż do usłyszenia bíp; następnie zwolnić przycisk ■.	
2.	Wcisnąć powoli przycisk ▼ tyle razy (1, 2, 3, 4 lub 5) ile wynosi numer wybranego poziomu.	 X1= 5 Klux X2= 10 Klux X3= 15 Klux X4= 30 Klux X5= 45 Klux
3.	Po kilku chwilach da się słyszeć ilość bíp równa wybranemu numerowi poziomu.	 X1= 5 Klux X2= 10 Klux X3= 15 Klux X4= 30 Klux X5= 45 Klux
4.	Wcisnąć i zwolnić przycisk ■ dla zatwierdzenia.	

Jeśli w punkcie 3 nie słyhać ilości bíp równej numerowi wybranego poziomu, wystarczy nie wciskać żadnego przycisku i odczekać kilka sekund w celu zakończenia bez zmiany poziomu.

6) Co robić gdy... czyli pomoc w momentach, gdy coś jest nie tak!

Po podłączeniu zasilania siłownik nie wydaje żadnego bip, a wejście Krok po kroku nie steruje żadnym ruchem.

Sprawdzić, czy siłownik jest podłączony do przewidywanego napięcia sieciowego, jeśli napięcie jest właściwe prawdopodobnie ma miejsce ciężkie uszkodzenie i siłownik musi być naprawiony w centrum obsługi.

Po wydaniu polecenia siłownik nie wykonuje ruchu.

- Jeśli tuż przedtem działał być może zadziałało zabezpieczenie termiczne, wystarczy odczekać kilka minut, aby siłownik ostygł.
- Sprawdzić, czy nie zostały źle wyregulowane wyłączniki krańcowe, spróbować poruszyć śrubami regulacyjnymi w kierunku ruchu wskazówek zegara (+) o kilka obrotów.
- Sprawdzić, czy działa wejście "Krok po kroku" łącząc na chwilę przewody biały i czarno/biały
- Sprawdzić, czy jest wczytany przynajmniej jeden nadajnik sprawdzając, czy podczas uruchomienia siłownik wydaje krótkie bip.
- Sprawdzić, czy istnieje "komunikacja" pomiędzy nadajnikiem a siłownikiem przytrzymując wciśnięty przycisk ■ nadajnika (wczytanego lub nie) przez przynajmniej 5 sekund, jeśli słychać bip, oznacza to, że siłownik otrzymuje sygnał z nadajnika, zatem należy przejść do ostatniej kontroli; w przeciwnym przypadku wykonać najbliższą kontrolę.
- Sprawdzić poprawność emisji sygnału radiowego nadajnika przy pomocy tej próby praktycznej: wcisnąć przycisk i zbliżyć diodę pilota do anteny aparatu radiowego (najlepiej jeśli jest to tani odbiornik), włączonego i ustawionego na zakres FM o częstotliwości 108,5MHz, lub najbardziej do niej zbliżonej; powinno być słychać lekki odgłos trzeszczenia
- Sprawdzić wciskając kolejno powoli wszystkie przyciski nadajnika, jeśli żaden z nich nie steruje ruchem siłownika, oznacza to, że ten nadajnik nie został wczytany.

Po poleceniu drogą radiową słychać bip i siłownik wykonuje krótki ruch w przód i w tył.

Do sterowania siłownikiem przy pomocy pilota koniecznym jest także zaprogramowanie kierunku ruchu postępując według procedury opisanej w tabeli A2

Nie można zaprogramować kierunku postępując według procedury z tabeli A2.

Możliwe jest zaprogramowanie kierunku jedynie przy pomocy nadajników wczytanych w trybie I; sprawdzić, czy po wciśnięciu przycisku ▲ lub ▼ słychać bip, i czy siłownik wykonuje krótki ruch w przód i w tył; a po wciśnięciu przycisku ■ słychać tylko krótki bip.

Nie można zaprogramować czasu pracy postępując według procedury z tabeli A11.

Możliwe jest zaprogramowanie czasu pracy wyłącznie nadajnikami wczytanymi w trybie I, sprawdzić, czy 3 przyciski wydają te polecenia: przycisk ▲ = podnoszenie, przycisk ■ = stop, przycisk ▼ = opuszczanie.

Po podaniu polecenia drogą radiową słychać 6 bip i manewr nie zaczyna się.

Polecenie radiowe jest niesynchronizowane, należy powtórzyć wczytywanie nadajnika.

Po podaniu polecenia słychać 10 bip, a następnie zaczyna się manewr.

Autodiagnoza parametrów w pamięci wykazała pewne anomalie (adres TTBUS, poziom wiatru i słońca, kierunek ruchu są niewłaściwe), spróbować ponownie wykonać programowanie.

Siłownik jest nieruchomy, lecz czasami trzeba podać dwukrotnie polecenie Krok po kroku, aby uruchomić go.

Czas pracy zaprogramowany jest zbyt długi w stosunku do rzeczywistego czasu trwania manewru. Siłownik jest już nieruchomy w pobliżu jednego z wyłączników krańcowych, ale układ elektroniczny uważa, że siłownik jest jeszcze w ruchu.

W tym przypadku pierwsze polecenie zostaje zinterpretowane jako stop, a drugie jako polecenie ruchu. Koniecznym jest poprawne zaprogramowanie czasu pracy (patrz rozdział 5.3).

Łącznik i przewód zasilający (ten rozdział przeznaczony jest tylko dla techników serwisu).

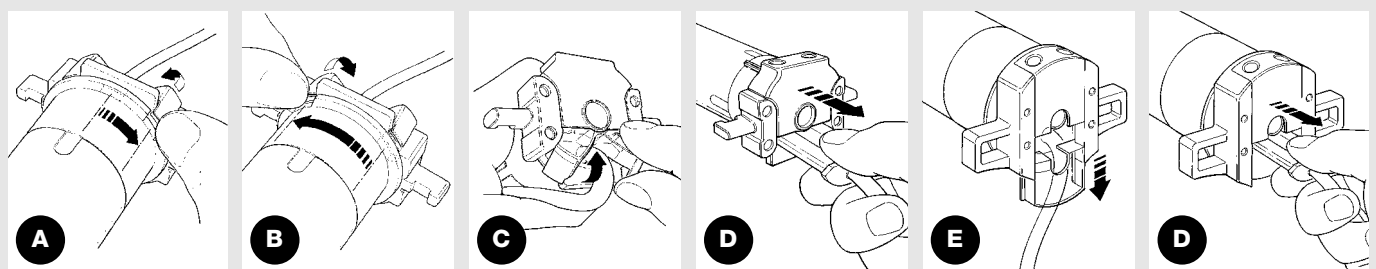
▲ Jeśli przewód zasilający jest uszkodzony należy go wymienić na identyczny dostępny u producenta lub w serwisie technicznym.

Wymiana przewodu zasilającego w NEOPLUS M.1.

1. Obracać pierścieniem aż do zbliżenia ze sobą wycięcia z jednym z zębów zatrzasku, następnie odłączyć. (Rys.A).
2. Powtórzyć czynność z drugim zębem (Rys.B).
3. Wygiąć przewód do wewnątrz i zdjąć osłonę obracając ją delikatnie w kierunku do zewnątrz (Rys. C).
4. Wyjąć łącznik pociągając go (Rys. D).

Wymiana przewodu zasilającego w NEOPLUS L.

1. Ściągnąć osłonę ściągając ją w kierunku do zewnątrz (Rys. E).
2. Ściągnąć łącznik wyciągając go (Rys. F).



7) Dane techniczne siłowników rurowych NEOPLUS-M oraz NEOPLUS-L

Napięcie zasilania i częstotliwość, natężenie i moc, moment i prędkość.	: Patrz dane techniczne na etykiecie każdego modelu
Średnica siłownika	: NEOPLUS-M =45mm; NEOPLUS-L =58mm
Nominalny czas funkcjonowania	: Maksymalnie 4 minuty
Stopień zabezpieczenia	: IP 44
Temperatura pracy	: -20÷55 °C
Długość przewodu łączącego	: 3 m
Poziomy czujnika wiatru (anemometru)	: Około 15 lub 5, 10, 30 lub 45 km/godz z anemometrami VOLO lub VOLO-S
Poziomy czujnika słońca (anemometr)	: Około 15 lub 5, 10, 30 lub 45 Klux z anemometrami VOLO-S
Napięcie sygnałów (Krok po kroku, czujniki)	: Około 24Vps
Długość przewodów sygnałowych (Krok po kroku, czujniki)	: maksimum 30m jeśli w pobliżu innych przewodów, w przeciwnym razie 100m
Częstotliwość odbiornika radiowego	: 433.92 MHz
Kodowanie odbiornika radiowego	: FLO (fixed code), FLOR (rolling code) SMILO (rolling code)
Ilość nadajników możliwych do wczytania	: 30, w tym maksimum 3 czujniki pogodowe VOLO-S-Radio
Zasięg nadajników ERGO oraz PLANO	: szacowany na 150 m w terenie otwartym i 20m wewnątrz budynków*

* Zasięg nadajników jest bardzo zależny od innych urządzeń, które pracują na tej samej częstotliwości w trybie transmisji ciągłej, jak alarmy, słuchawki radiowe, itp..., które zakłócają pracę odbiornika.

Nice S.p.A. zastrzega sobie prawo do wprowadzania zmian w produktach w każdej chwili kiedy będzie uważała to za niezbędne

Deklaracja zgodności CE

Deklaracja CE zgodności z zaleceniami Dyrektyw 73/23/CEE; 89/336/CEE oraz 1999/5/CE

Numer: 190/NEOPLUS-M Kontrola: 1

Niżej podpisany Lauro Buoro jako Zarządca Pełnomocny, deklaruje na własną odpowiedzialność, że produkt:

Nazwa producenta: NICE s.p.a.
Adres: Via Pezza Alta 13, 31046 Z.I. Rustign , Oderzo (TV) Italia
Typ: Siłownik rurowy do rolet, markiz, oraz zasłon słonecznych z wbudowaną centralką i odbiornikiem radiowym
Modele: NEOPLUS-M; NEOPLUS-L
Akcesoria: Nadajnik radiowy serii ERGO; PLANO; NICEWAY; VOLO-S-Radio
 Anemometry VOLO; VOLO-S; VOLO-ST

Ponadto, produkt jest zgodny z tym, co przewidziano w następujących dyrektywach unijnych, tak jak zmienione przez Dyrektywę 93/68/CEE rady z dnia 22 lipca 1993r.:

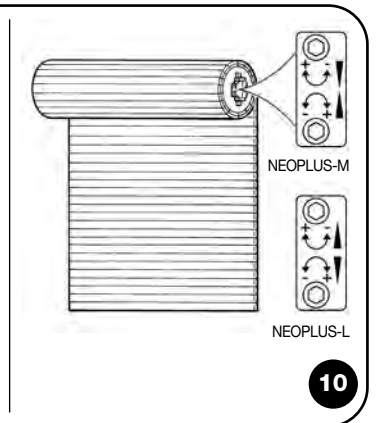
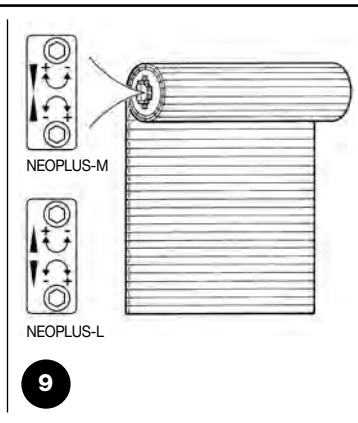
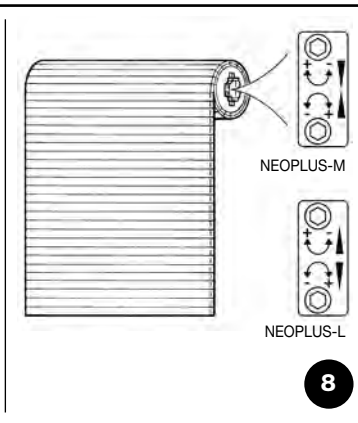
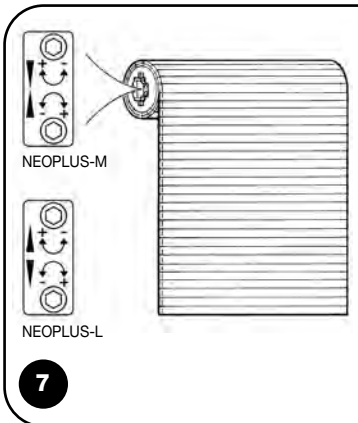
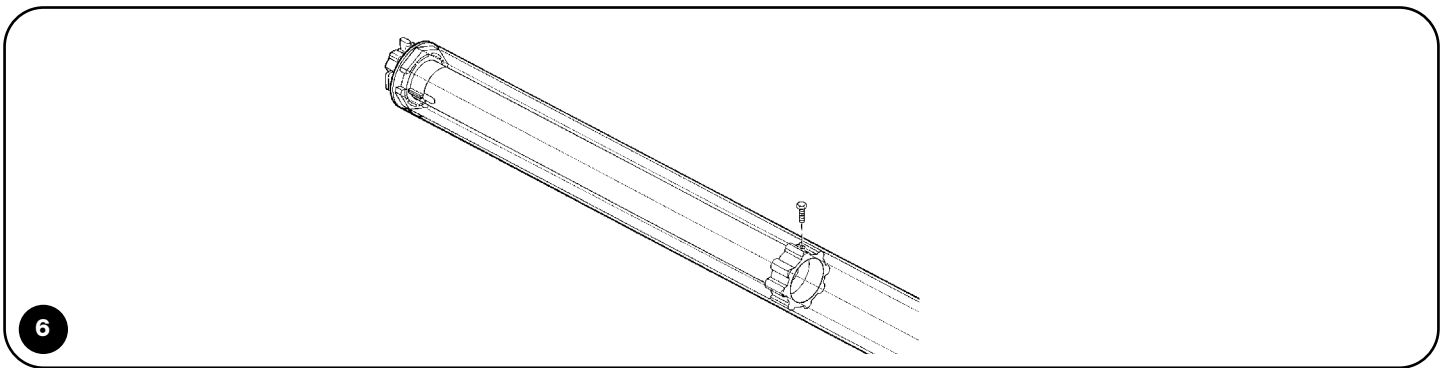
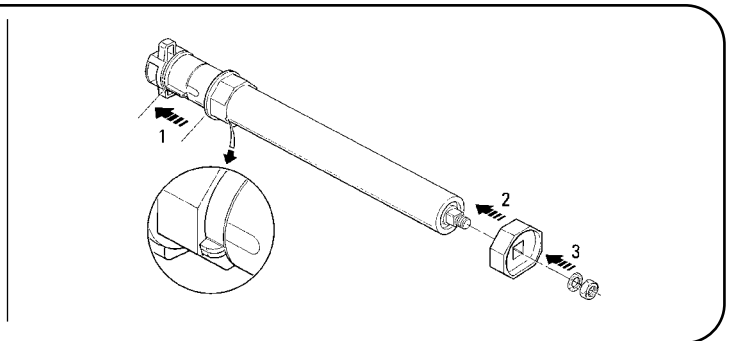
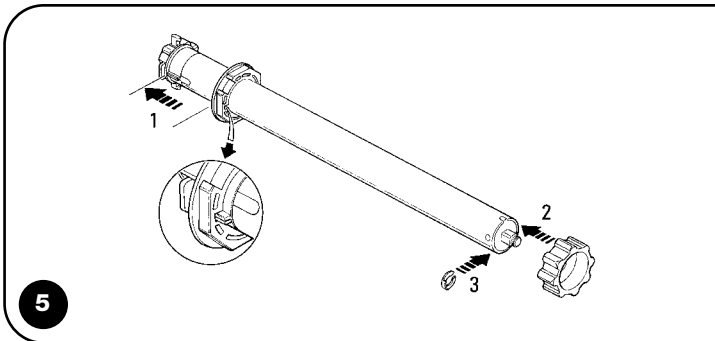
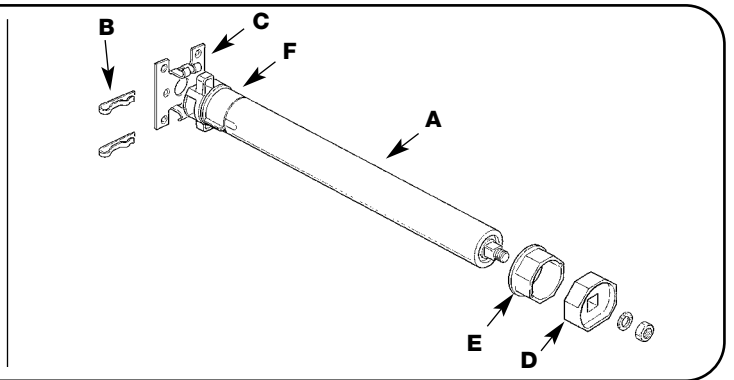
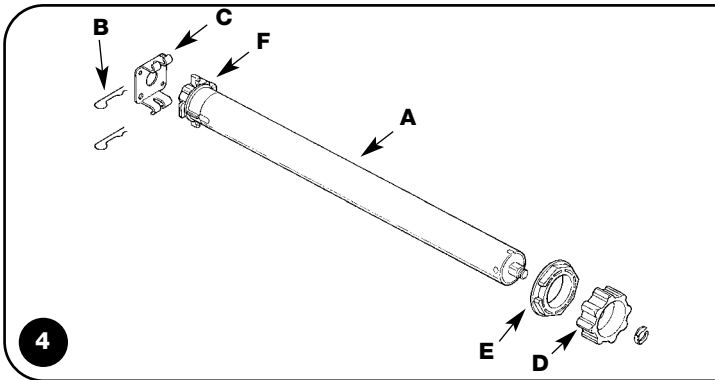
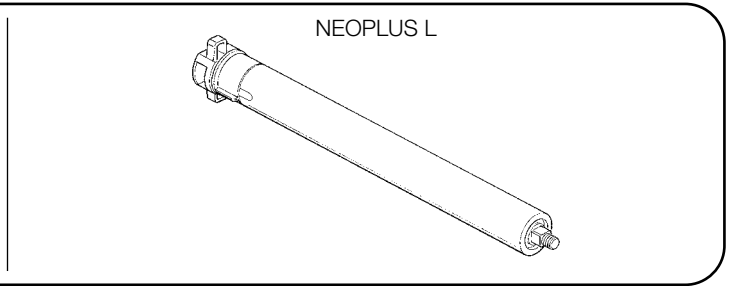
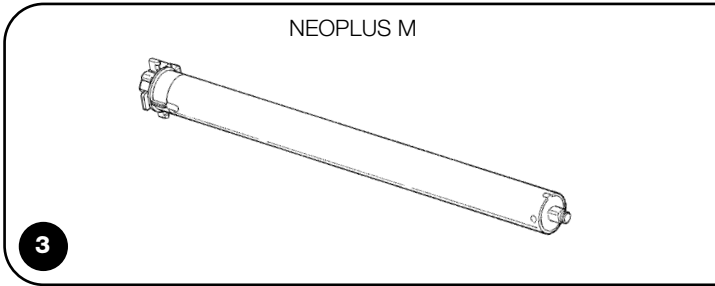
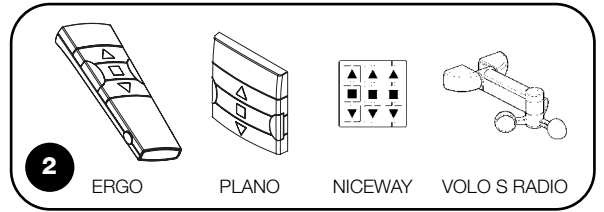
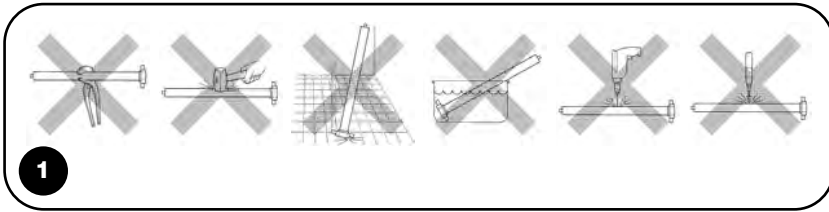
- 73/23/CEE DYREKTYWA 73/23/CEE RADY z dnia 19 lutego 1973 dotycząca zbliżenia legislacyjnego Krajów członków, dotycząca materiałów elektrycznych przeznaczonych do pracy w określonych granicach napięcia
Zgodnie z następującymi normami zharmonizowanymi: EN 60335-1-2; EN 60335-2-97.
- 89/336/CEE DYREKTYWA 89/336/CEE RADY z dnia 3 maja 1989, dotycząca zbliżenia legislacyjnego Krajów członków, dotycząca kompatybilności elektromagnetycznej
Zgodnie z następującymi normami: ETSI EN 300 220-3; ETSI EN 301 489-1; ETSI EN 301 498-3.

Zgodna jest ponadto z podstawowymi wymaganiami art. 3 poniższej dyrektywy unijnej związanej z zastosowaniem, do którego przeznaczone są produkty:

- 1999/5/CE (ex 1999/5/CEE) DYREKTYWA 98/37/CE PARLAMENTU EUROPEJSKIEGO I RADY z dnia 9 marca 1999 dotycząca urządzeń radiowych, terminali telekomunikacyjnych i wzajemnego rozpoznawania ich zgodności.

Oderzo, 25 marca 2005

Lauro Buoro
(Zarządca Pełnomocny)





Nice SpA
Oderzo TV Italia
Tel. +39.0422.85.38.38
Fax +39.0422.85.35.85
info@niceforyou.com

Nice Padova
Sarmeola di Rubano PD Italia
Tel. +39.049.89.78.93.2
Fax +39.049.89.73.85.2
infopd@niceforyou.com

Nice Roma
Roma Italia
Tel. +39.06.72.67.17.61
Fax +39.06.72.67.55.20
inforoma@niceforyou.com

Nice France
Buchelay
Tel. +33.(0)1.30.33.95.95
Fax +33.(0)1.30.33.95.96
info@fr.niceforyou.com

Nice Rhône-Alpes
Decines Charpieu France
Tel. +33.(0)4.78.26.56.53
Fax +33.(0)4.78.26.57.53
info@fr.niceforyou.com

Nice France Sud
Aubagne France
Tel. +33.(0)4.42.62.42.52
Fax +33.(0)4.42.62.42.50
infomarseille@fr.niceforyou.com

Nice Belgium
Leuven (Heverlee)
Tel. +32.(0)16.38.69.00
Fax +32.(0)16.38.69.01
info@be.niceforyou.com

Nice Romania
Cluj Napoca
info@ro.niceforyou.com

Nice Deutschland
Frankfurt
info@de.niceforyou.com

Nice España Madrid
Tel. +34.9.16.16.33.00
Fax +34.9.16.16.30.10
info@es.niceforyou.com

Nice España Barcelona
Tel. +34.9.35.88.34.32
Fax +34.9.35.88.42.49
info@es.niceforyou.com

Nice Polska
Pruszków
Tel. +48.22.728.33.22
Fax +48.22.728.25.10
info@pl.niceforyou.com

Nice UK
Chesterfield
Tel. +44.87.07.55.30.10
Fax +44.87.07.55.30.11
info@uk.niceforyou.com

Nice China
Shanghai
Tel. +86.21.575.701.46
+86.21.575.701.45
Fax +86.21.575.701.44
info@cn.niceforyou.com

COMPANY
WITH QUALITY SYSTEM
CERTIFIED BY DNV
=ISO 9001/2000=